シールド外周の地山状態計測システムの開発と検証

山田 宣彦*1·岩瀬 隆*2

概要

切羽の状態を直接確認できない密閉型シールドでは,掘削土の過剰な取り込みが行われた 場合,地表面に変状が現われることがある。地表面の変状を防ぐには,地山の緩みや余掘り 量を数値化または可視化して,余掘り量に見合った裏込め材を充填するなどの対策の初動を 早めることが重要である。本研究では,ソーナーをシールド本体のスキンプレート内側に取 り付け,シールド外周の地山状態を計測し計測結果の解析を行った。また,解析結果とシー ルド外周の地盤の余掘り範囲の関係を明らかにするために,地盤の余掘り範囲を土槽内で模 擬して改めて計測および解析を行い,計測の妥当性を検証した。

キーワード:シールド、ソーナー、地山状態計測システム、余掘り

DEVELOPMENT AND VERIFICATION OF A GROUND CONDITION MEASUREMENT SYSTEM FOR THE OUTER CIRCUMFERENCE OF A SHIELD TUNNEL

Nobuhiko YAMADA *1, Takashi IWASE *2

Abstract

In an enclosed shield tunnel, where the condition of the face cannot be checked directly, deformation spots may appear on the ground surface if an excessive amount of soil is excavated. To prevent deformation of the ground surface, it is important to quantify or visualize the loosening of the ground and the amount of over-breaks, and to expedite initial countermeasures early in the process including filling with backfill material appropriate for the amount of over-breaks. In this study, sonars were attached to the inside of the shield skin plate to measure the ground conditions around the outer circumference of the shield tunnel, and the measurement results were analyzed. In addition, in order to clarify the relationship between the analysis results and the extent of over-break excavation around the outer circumference of the shield tunnel, the extent of over-break excavation was simulated in a soil tank, and then measurements and analysis were conducted again to validate measurement results.

Keywords: Shield tunnel, Sonar, Ground geometry-measurement system, Over-break

^{*1} Manager, Underground Structure Group, Underground / Foundation Technology Department, Civil Engi neering Division

^{*2} Senior Principal Researcher, Construction Technology Group, Research & Development Center

1. はじめに

切羽での掘削土の状態を直接確認できない 密閉型シールドでは、切羽圧力、排土量、シー ルドの機械負荷(シールドジャッキ推力、カッ タートルク等)を計測することで、施工中の状 態を間接的に確認する。また併せて、泥水式シ ールドでは泥水の品質について, 泥土圧シール ドではチャンバー内土砂の状態について監視を 行うなどにより、総合的に管理を行うことが重 要である。しかし、これらの管理により異常の 兆候を複数の観点から把握するよう努めていた としても, 異常の兆候を捉えきれないこともあ り、地表面変状が現れてから異常、トラブルを 認識することがある。地表面の変状は掘削土の 過剰な取り込みが原因であることから, 地表面 変状を防ぐには、地山の緩みや余掘り量を数値 化または可視化して, 切羽圧力の見直し, 余掘 り量に見合った裏込め材を充填するなどの対策 の初動を早めることが重要になる。そのため上 述したような,機械負荷の計測による間接的な 地山状態の把握手段とは異なる直接的な測定手 山田 宣彦*1・岩瀬 隆*2

法が望まれる。

地山の緩みや余掘り量の測定には,シール ド本体の外へ向けて測定器を突出させて貫入抵 抗を測定するものや電磁波レーダ等が一般的で ある。これらはシールド本体外での接触型の計 測器であるためシールド本体への装備には専用 設計が必要となる。

本研究では、シールド本体のスキンプレー ト内側から、シールド外周の地山と非接触な状 態で計測が可能な地山状態計測システムを開発 した。また、余掘り量等の計測結果をシールド オペレータ等に伝達するモニタリングシステム と、坑内に設置した計測機器の管理、監視を中 央管理室内 PC または外部 PC により行うこと のできるデータ通信システムを併せて構築した。

本稿では,開発したシールド外周の地山状 態計測システムのうち,シールド掘進時におけ る計測方法と解析方法について述べたのち,そ の解析結果を室内試験で検証した結果について 報告する。



- Δ Ι / / による地田町側極安Δ
- *1 土木本部 地下・基礎技術部 地下構造グループ グループリーダー
- *2 研究開発センター 施工技術グループ 主幹研究員

2. ソーナーによる地山状態の計測

2.1 計測方法の概要と特長

シールド外周の地山状態の計測は,音波に より物体を探査する装置であるソーナーを適 用した。図-1にソーナーによる地山計測の 概要図を示す。シールド本体のスキンプレー ト内側にソーナーを取り付け,外側に向け超 音波を発信することで,土砂の取込み過ぎ等 に起因する地山の緩みや空隙を把握する。ソ ーナーによる計測の主な特長 3 点を次に示 す。

- ・超音波は電磁波や磁気探査と異なり、鋼板(スキンプレート)の影響を受けにくい。
- ・計測器はシールド本体への装備に際し専 用の設計を必要としない。
- ・シールド本体の内側から計測することか
 ら、ソーナーは後付けで設置することが可
 能であり、メンテナンスが容易である。

2.2 ソーナーによる計測の原理と課題

カッターヘッドにより切削された泥水また は泥土が充満するほぐされた領域とその外側の 地山では,音響インピーダンスに差がある。 図-2にソーナーによる計測原理についての 概要図を示す。鋼板(スキンプレート)内側にソ ーナーを取り付け,外側に向け超音波を発信す るとそれらの境界で反射する。そのため,発信 から反射波を受信するまでに要する時間と泥土 中の音の伝搬速度から余掘り範囲の深さを推定 することができる。余掘り範囲深さ推定の関係 式を式(1)に示す。

$$L_M = c_M \left(\frac{t}{2} - t_s\right) = c_M \left(\frac{t}{2} - \frac{L_s}{c_s}\right) \tag{1}$$

- ここに, *c_M*: 泥土中の音波の伝搬速度(m/s)
 - *L_M*:鋼板外面から地山境界面までの
 区間長(余掘り量) (m)
 - *L_s*:鋼板の厚さ(m)
 - *C*_s:鋼板中の音波の伝搬速度(m/s)
 - t:超音波発信から地山からの反射
 波到達までの時間(s)

t_s:鋼板中の音波の通過時間(s)



図-2 ソーナーによる計測原理概要図

一方、ソーナーから発信された超音波は、地山 からの反射波として戻ってくる際に、鋼板内で の多重反射波や横からの反射波と一緒に受信さ れる。図-2中には、その多重反射波の概要 を併せて示した。

過年度の報告¹⁾では,模擬地盤を用いて,掘 削泥土と模擬地盤との境界面からの反射波を計 測する室内試験を実施した。その後,ソーナー を稼働中のシールドに取り付けて試験計測を行 い,計測環境が機器に及ぼす影響を確認した。 室内試験では,スキンプレートを模擬した鋼板 内の多重反射波は信号処理で除去した。一方, 試験計測ではシールド本体の上部と下部にソー ナーを取り付けて計測を行ったところ,ソーナ ーの位置により受信信号が異なった。つまりス キンプレート内での多重反射波の状況は,その 背面の状況により異なることがわかった。その ため,多重反射波の影響を最小限にすることを 検討した。

3. 多重反射波の影響を最小限にする手法 の検討

3.1 多重反射波の収束促進

スキンプレート内の多重反射波の収束を早 めるために、ソーナーとスキンプレートの間に 多重反射波の減衰効果が期待できるシート状素 材を挟むことを考え、各種素材の音響特性試験 を実施した。試験は、スキンプレートを模擬し た鋼板(厚さ50mm)とソーナーの間に、厚さの 異なる各種シート状素材を挟み、素材のダンピ ング効果を確認した。写真-1に試験の実施 状況を示す。ダンピングの効果は相対的に,シ リコーンシート>ポリ塩化ビニルシート>ゴム シート>アクリル板の順に期待できた。試験結 果の一例として厚さ 1mm のシリコーンシート および厚さ 2mm のゴムシートの受信波形を図 -3に示す。図では 200ps 付近で差が出てい ることがわかる。一方,厚さ 2mm または厚さ 3mm のシリコーンシート,ポリ塩化ビニルシ ートは地山からの反射波そのものの減衰が大き く,多重反射波の影響低減が困難と予想された。 そこで,以後の試験では厚さ 1mm のシリコー ンシートを用いることにした。

3.2 発信波(周波数,波数)の組合わせの 最適化

スキンプレート内多重反射波の低減効果が ある周波数を求めるため,80kHz~120kHzに ついてシミュレーションを行ったところ,厚さ 50mmの鋼板では90kHz時に鋼板内多重反射 波が少ないことがわかった。そこで,同鋼板に 対して発信時90kHzの超音波が生成される波 数を試験から求めた。

まず初めに 60kHz~100kHz において, 5kHzごとに波数 1,波数 3,波数 5 と変えて 計測した。写真-2に試験の状況を,図-4 に波数 1 と波数 3 で発信したときに計測した受 信信号について,高速フーリエ変換を行った結 果を示す。波数 1 の発信ではピーク周波数は 70kHz であるが,波数 3 と波数 5 ではピーク 周波数が計測に有利な 90kHz であった。

次に 80kHz~100kHz について 1kHz ごと に, 波数4および波数5で計測を行った。計測 結果から, 波数5では受信する反射波との干渉 が確認されたことから, ここでは波数3と波数 4 での計測が適当と判断した。これらの試験の 結果, 以後の計測においては, 発信波(周波数, 波数)の組合わせとして, 80kHz~100kHz に ついて 1kHz ごとに波数3および波数4で計測 して1回の計測とした。



写真-1 ダンピング材試験状況



図-3 受信波形の例



写真-2 発信波組合わせ試験状況

|--|

図-4 フーリエ変換結果 (左:波数1,右:波数3)

4. シールド搭載試験

シールドでの試験計測で課題として挙げられ た、多重反射波の影響を最小限にするために、 3章ではダンピング材をソーナーとスキンプレ ートの間に挟むとともに、発信波の組合わせの 最適化を図った。本章シールド搭載試験では、 これらの手法を用いて、あらためて別のシール ドで余掘り量を計測することとし、ソーナーを 増設して3チャンネルでの計測を実施した。併 せて、計測条件および解析方法の深度化、高度 化を図ることで、シールドの運転中における、 余掘り範囲の深さの数値化、可視化をリアルタ イムで可能とすることを目的とした。

4. 1 ソーナー取り付け方法の検討

招音波の伝搬においてソーナーは、

取り付 けるシールド本体のスキンプレート内面に十分 に接触させる必要があるため、長期間の計測に 耐える接触触媒を検討した。接触触媒は,容易 に手に入り、化学変化が起きにくく変質しない 材料から選んだ。また、粘性、弾性がありソー ナーとスキンプレート内面との間隙に馴染み、 超音波の伝搬に優れるものとして、ドライカッ プリングシートとシリコーンオイルの組み合わ せを選定した。図-5にスキンプレートへの ソーナーの取付け模式図を示す。 ソーナーは, 金型用スプリングを用いてスキンプレートに押 し付けた。図-6にドライカップリングシー トとシリコーンオイルの組み合わせ時の受信波 形を示す。図-3と比較すると、スキンプレ ート内多重反射波の収束を促進させる効果を確 認した。

4.2 データ通信システムの構築

シールド本体に取り付けての長期連続計測 を行うにあたり,工程替え等による停電および その電源復旧に対して,自動計測を開始するシ ステムを構築し,併せてリモートデスクトップ による遠隔操作が可能なシステムとした。また, シールドの掘進に連動して計測するシステムを 構築した。



		ŀ,			シリコ ドラィ シリコ	ーン カッ ーン	オイノ プリン シー	レ ングシ ト : t=	/ ート = 1mm	: t=	1 m	m
4	Ì	W	hhim	him	uwuyu	NWWW	bytustraaa	~~~www	yuu vu	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	~~~~~~	-744
ļ		ļ										
0			100	200	300	400	500	600	700	800	900	μs

図-6 組み合わせ選定時の受信波形



4.3 シールドでの長期計測

2020年3月から2021年2月までの1年間, 稼働中のシールドにソーナーを取り付けて連続 して計測しデータを取得した。シールドの掘進 中は1回/3分,停止中は1回/20分間隔で計測 し,合計25,553レコードのデータを取得した。 また,計測期間中に発生した停電にも対応でき 計測は順調であった。図-7にスキンプレー ト内面へのソーナー設置状況を示す。ソーナー は天頂部付近の3個所に設置し,3チャンネル での計測を実施した。

4. 4 解析方法の深度化

シールドでの連続した計測で取得したデー タを基に,解析方法の深度化を図った。

(1) 計測方法

2で示したように,波数3および波数4
 80kHz~100kHzの間1kHzごとに計測を
 行い,これら一連の計測を1回と数えることとした。図-8に波数4でのある回の反射波計測
 結果例を示す。

(2) 合成波の生成

計測回ごとに反射波の波形を合成し,その 合成した波形を平均して,平均トレースを作成 した。さらに,ある計測回のデータとその1回 前に計測したデータの平均トレースの差分をと ることとした。

(3) 合成波の利用

多周波数の音響信号を使うことでスキンプ レート内部に生じる多重反射波の自己減衰効果 を利用し、多重反射波を除去する。これは、反 射波の位相は周波数ごとに変化しており、多周 波の位相合成により多重反射波が打ち消しあう ことを利用している。ここで、生成した平均ト レースの差分の波形を計測回ごとに縦に並べて シフト表示したのち、振幅の絶対値を取り、波 形の山の中を色付けした。図-9に本項の解 析で得られた図の例を示す。

(4) 表示方法

ソーナーが発信する連続波は,最初の1波目 より次の2波目,2波目より3波目と後波ほど 応答が良い。計測した波数3と波数4の連続パ ルス波を用い,音響信号発生過程の電気機械変 換の応答性を解析することで高分解能な反射信 号が形成される。計測回ごとの平均差分トレー ス波形(振幅の絶対値)の最大値に対して0.3以 上となる波以降を赤く着色した。ここでは,仮 に「0.3」を閾値として設定した。

図-10 に、図-9 で示した波数 4 の平均差 分トレース波形群に対して、この操作を行った 結果を示す。赤く着色された部分の立ち上がり



図-8 波数4での反射波計測結果例





図-10 色分けした波数4の平均差分 トレース波形群

を地山との境界と推定した。また、図の横軸は 時間を表しており、ソーナーが反射波を受信す るまでの時間を把握することができるため、シ ールド外部からの距離に変換できる。

(5) 解析手法の課題

今回のデータの解析では、基準とする計測
 回と、その一計測回前のデータを用いて、その
 差から音響反射面を算出したが、図-11 に示

 $\mathbf{6}$

すようにシールド掘進時の差分反射波は地山境 界が明瞭に現れるが,シールド停止中の差分反 射波は変化がなく,地山境界検出が難しかった。

5. データ解析結果の検証

シールド外周地盤の余掘り範囲を視認でき なかったことから,余掘り範囲を土槽内で模擬 し計測および解析を行うことで,データの解析 結果の妥当性を検証した。図-12 に模擬地盤 を用いた計測検証の概要図を示す。

検証に用いる模擬地盤における計測は,シ ールド掘進に代わり,模擬地盤上をソーナーを 載せた鋼板を移動させ,シールド掘進時の差分 解析に近い状態を再現した。

5.1 模擬地盤の製作

2000mm×1000mm×深さ 500mm の土槽 に層厚 440mm~470mm の十分に圧密した粘 性模擬地盤を製作した。模擬地盤上には加泥材 を混ぜた泥土を 30mm~60mm の厚さで覆い 被せるように充填し,余掘り範囲を模擬した。

5.2 計測方法

これまでの室内試験同様にシールドのスキ ンプレートを模擬した厚さ 50mm の鋼板を用 い、模擬地盤上に鋼板を設置した。計測は、鋼 板の中心にソーナーを置いて鋼板を移動させな がら行った。計測状況を**写真-3**に示す。計 測は、計測点ごとに 80kHz~100kHz の間で1 kHz ごとに波数 3 および波数 4 で行った。

5.3 解析手法の高度化

前章のデータ解析では,基準となる回の1回 前の計測回のデータを用いて基準との差を求め た。この解析プロセスを用いて今回の検証試験 の解析を行うと,1回程度の移動距離の変化で は泥土部の土質および層厚に変化がなく,模擬 地盤と泥土部の境界検出が困難であった。この ことは,図-11で地山境界の検出ができなか ったシールド停止中の状態に相当する。そこで, 解析から得られたデータについて,基準とする 測定回に対して当該回の過去の複数回分または 将来の複数回分もしくはその組み合わせたデー



図-11 シールド停止中および掘進中の 4波の平均差分トレース波形群

	鋼板 (t = 50mm)	鋼板の中央にソ-	-ナーを設置
鋼板を移動させ、決められた位置	で計測 <		
1	33mm‡	61mm 🗍	t t
<u>計測の</u> 400mm 加泥材を混ぜた泥土 (余掘り範囲を模擬)	^{範囲} 0 - 模擬地盤	170mm	





写真-3 模擬地盤の計測状況

タを選定して平均し、当該基準回との差を求め て行った。図-13 に波数 3 および波数 4 で計 測した、模擬地盤からの反射波の解析例を示す。 反射波の差分を取ることで、反射波の見られる 範囲が浮き出てくる。

5.4 解析結果

各計測点において計測し解析した反射波の 受信に要する時間から推定される距離について, 実測した模擬地盤形状と比較した。図-14 に 反射波解析結果と模擬地盤の概要図を示す。こ こで,赤く着色された波は,波形(振幅の絶対 値)の最大値に対して前章同様に 0.3 以上とな るものを示し,その立ち上がりが模擬地盤との 境界と推定した。この結果は,模擬地盤の地形 に近似するものであり,模擬地盤と泥土部の境 界面からの反射波を抽出できたと判断した。

今回の解析では基準とする計測回との差を 求める他の計測回の選択を検討した。基準とす る計測回と選択した計測回は,ある距離が離れ ており泥土部の層厚に変化があったことから, 反射波に違いが生まれ模擬地盤までの計測距離 の変化量を確認できたと考えた。

6. まとめ

地山状態計測システムを構築する中で,ソ ーナーの適用の検討およびシールド搭載による 連続した計測と解析手法の検討とその検証によ って,システムの実用化を進めた。

課題であった多重反射波の減衰では、ソー ナーとスキンプレートの間に挟むシート状素材 として厚さ1mmのシリコーンシートを選定し、 多重反射波を収束させるできた。また、発信波 (周波数,波数)の組合わせの最適化を検討し、 厚さ50mmの鋼板では90kHz時に鋼板内多重 反射波が少ないことを確認し、発信時 90kHz の音波が生成される波数を求めた。

解析手法の検討では,シールドでの計測と 得られたデータの解析手法の検討や,その後の 模擬地盤を使用したデータ解析結果の検証を行 うことで,解析手法を確立することができた。

模擬地盤を用いたデータ解析結果の検証で は,泥土部の層厚の変化に着目して差分波形を 検出したが,実施工においては土質の変化に対 応して,シールド掘進時の差分波形の変化量が 変わることが想定される。今回の解析に用いた 計測パラメータは,実際の作業の計測状況を確 認しながら試行錯誤を行い設定した。今後,全 自動で計測,解析を行うにあたり計測データを 蓄積して,計測回の選択を的確に行うこと,差 分波形の検出閾値設定の検討を行う必要がある。



図-14 反射波解析結果と模擬地盤 との比較

参考文献

 岩瀬隆・浅田昭:シールド機外周の地山 状態計測へのソーナーの適用検討,土木 学会第 74 回年次学術講演会, VI-486, 2019